

Rezumatul tezei de doctorat
”Metode variaționale și de monotonie în studiul unor ecuații neliniare”,
a trei Ionela-Loredana Stăncuț

Coordonator: Prof.univ.dr. Vicențiu Rădulescu

Universitatea din Craiova, 2015

Teza are ca subiect de studiu ecuațiile cu derivate parțiale (EDP). Studiul ecuațiilor cu derivate parțiale a luat naștere în secolul al XVIII-lea, fiind inspirat de modele din mecanică (elasticitate, câmp gravitațional). Mai târziu, acest studiu a fost stimulat și de alte probleme fizice sau chimice (spre exemplu, diverse probleme legate de difuzie, electrostatică, electricitate sau magnetism), probleme din biologie, matematică aplicată și inginerie. Prima ecuație cu derivate parțiale a fost ecuația coardei vibrante

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2},$$

unde $u = u(x, t)$ reprezintă elongația în punctul x și la momentul t , iar constanta pozitivă a reprezintă raportul dintre presiunea constantă exercitată asupra coardei și densitatea acesteia.

Ecuațiile cu derivate parțiale interacționează cu o varietate de ramuri ale matematicii și fizicii, cum ar fi: analiza reală, analiza funcțională, geometria algebrică, geometria diferențială, fizica matematică sau teoria haosului (teoria sistemelor complexe).

Principala problemă în studiul ecuațiilor cu derivate parțiale este existența soluțiilor. Una din ideile principale în căutarea *soluțiilor slabe* pentru ecuații cu derivate parțiale se bazează pe *teoria punctului critic*. Unei ecuații i se poate asocia o *funcțională energetică* ale cărei *puncte critice* sunt soluțiile ecuației.

Un instrument principal în găsirea punctelor critice pentru o funcțională Φ este *metoda directă a calculului variațional* a lui Struwe. Ideea este să căutăm un *minim* pentru Φ ce urmează a fi obținut ca limită (într-un sens adecvat) a unui *șir minimizant*.

Însă uneori nu este posibil să minimizăm o funcție continuă nenegativă Φ pe un spațiu metric complet. O abordare alternativă este să folosim *principiul variațional al lui Ekeland*.

Acest instrument foarte util afirmă că pentru o funcție nenegativă Φ de clasă C^1 pe un spațiu Banach există întotdeauna un șir minimizant (u_n) astfel încât $\Phi'(u_n) \rightarrow 0$.

În situația când metoda directă a calculului variațional și principiul variațional al lui Ekeland nu pot fi aplicate, atunci *teorema "mountain pass"* a lui Ambrosetti și Rabinowitz este un alt rezultat valoros în teoria punctului critic. Acest rezultat constă în următoarele: dacă Φ este o funcție de clasă C^1 pe un spațiu Banach X care satisface *condiția Palais–Smale*

(PS) dacă avem un șir (u_n) într-o varietate M astfel încât $|\Phi(u_n)|$ este mărginit și $\Phi'(u_n) \rightarrow 0$, atunci (u_n) este relativ compact (conține un subșir convergent) în M ,

și *condiția geometrică*

$$\Phi(0) = 0,$$

$$\Phi(v) \geq \alpha > 0, \text{ pentru orice } v \in X \text{ cu } \|v\| = R,$$

$$\Phi(v_0) \leq 0, \text{ pentru } v_0 \in X \text{ cu } \|v_0\| > R,$$

atunci există un punct critic netrivial u al lui Φ , adică $\Phi'(u) = 0$ și $\Phi(u) \geq \alpha$.

Pe lângă aceste instrumente care pot fi aplicate în teoria punctului critic, există și alte modalități de a găsi soluții pentru ecuații cu derivate parțiale, inclusiv variante ale metodelor menționate mai sus, de exemplu *teorema "mountain pass" fără condiția Palais-Smale* sau *teorema "mountain pass" simetrică*.

Scopul prezentei lucrări este să studiem existența soluțiilor slabe pentru diverse ecuații cu derivate parțiale. Teza conține o parte introductivă și șase capitole principale, pe care le vom prezenta în cele ce urmează.

Capitolul 1 se bazează pe lucrarea *Perturbation effects for a singular elliptic problem with lack of compactness and critical exponent* acceptată în *Minimax Theory and its Applications*. În acest capitol studiem problema

$$-\Delta u = V(x)|x|^\alpha |u|^{\frac{N+2+2\alpha}{N-2}} + \lambda g(x) \quad \text{în } \mathbb{R}^N, \quad (1)$$

unde $N \geq 3$, $\alpha \in (-2, 0)$, $\lambda > 0$ este un număr real, g aparține unui spațiu Sobolev ponderat adecvat, iar V este un potențial pozitiv pe \mathbb{R}^N care satisface următoarele ipoteze:

(V1) $V \in L^\infty(\mathbb{R}^N)$;

(V2) $\operatorname{ess\,lim}_{|x| \rightarrow 0} V(x) = \operatorname{ess\,lim}_{|x| \rightarrow \infty} V(x) = V_0 \in (0, \infty)$ and $V(x) \geq V_0$ a.a. $x \in \mathbb{R}^N$;

(V3) $\operatorname{meas}(\{x \in \mathbb{R}^N : V(x) > V_0\}) > 0$.

Punctul de plecare al abordării variaționale a problemei (1) îl constituie o inegalitate datorată lui Caffarelli, Kohn și Nirenberg, care se bazează pe inegalitățile lui Sobolev și Hardy, concretizată în următoarea leamnă.

Lemma 1. *Fie $N \geq 2$, $\alpha \in (0, 2)$ și notăm $2_\alpha^* = \frac{2N}{N-2+\alpha}$. Atunci există $C_\alpha > 0$ astfel încât*

$$\left(\int_{\mathbb{R}^N} |u|^{2_\alpha^*} dx \right)^{2/2_\alpha^*} \leq C_\alpha \int_{\mathbb{R}^N} |x|^\alpha |\nabla u|^2 dx \quad (2)$$

pentru orice $u \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$.

Mai exact, vom folosi inegalitatea

$$\left(\int_{\mathbb{R}^N} |x|^\alpha |u|^{\frac{2(N+\alpha)}{N-2}} dx \right)^{\frac{N-2}{N+\alpha}} \leq C_\alpha \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^2 dx \quad (3)$$

pentru orice $u \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$, unde $-2 < \alpha < 0$.

În acest capitol căutăm soluții slabe ale ecuației (1) în spațiul Hilbert $H^1(\mathbb{R}^N)$, definit ca închiderea spațiului $C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$ în raport cu norma

$$\|u\| = \left(\int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^2 dx \right)^{1/2}.$$

Spunem că $u \in H^1(\mathbb{R}^N)$ este o soluție slabă a problemei (1) dacă

$$\int_{\mathbb{R}^N} \nabla u \cdot \nabla v dx - \int_{\mathbb{R}^N} V(x) |x|^\alpha |u|^{\frac{N+2+2\alpha}{N-2}} v dx - \lambda \int_{\mathbb{R}^N} g(x) v dx = 0$$

pentru orice $v \in C_0^\infty(\mathbb{R}^N)$. Considerăm $g \in H^{-1}(\mathbb{R}^N)$, spațiul dual al lui $H^1(\mathbb{R}^N)$.

De asemenea, punem în lumină faptul că soluțiile slabe ale ecuației (1) corespund punctelor critice ale funcționalei energetice

$$I_\lambda(u) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^N} |\nabla u|^2 dx - \frac{N-2}{2(N+\alpha)} \int_{\mathbb{R}^N} V(x) |x|^\alpha |u|^{\frac{2(N+\alpha)}{N-2}} dx - \lambda \int_{\mathbb{R}^N} g(x) u dx.$$

Dat fiind acest cadru, scopul nostru este să stabilim existența a cel puțin două soluții pentru ecuația (1). Mai exact, vrem să demonstrăm că există un $\lambda_* > 0$ astfel încât ecuația (1) are două soluții distincte dacă $\lambda \in (0, \lambda_*)$. Argumentele folosite se bazează în esență pe

principiul variațional al lui Ekeland, teorema "mountain pass" fără condiția Palais–Smale, o versiune cu pondere a lemei Brezis–Lieb și inegalitatea Caffarelli–Kohn–Nirenberg.

Capitolul 2 se bazează pe lucrarea *On the existence of infinitely many solutions of a nonlinear Neumann problem involving the m -Laplace operator* publicată în *Annals of the University of Craiova, Mathematics and Computer Science Series*. În acest capitol studiem problema

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(|\nabla u|^{m-2}\nabla u) + |u|^{m-2}u = f(x, u) & \text{în } \Omega, \\ |\nabla u|^{m-2}\frac{\partial u}{\partial \nu} = g(x, u) & \text{pe } \partial\Omega, \end{cases} \quad (4)$$

unde Ω este un domeniu mărginit în \mathbb{R}^N cu frontiera netedă, $\partial/\partial\nu$ semnifică derivata după direcția normalei exterioare la frontiera $\partial\Omega$, $f(x, u)$ și $g(x, u)$ sunt funcții continue pe $\bar{\Omega} \times \mathbb{R}$ și, respectiv, pe $\partial\Omega \times \mathbb{R}$ și impare în raport cu u . Un exemplu tipic este următoarea ecuație:

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(|\nabla u|^{m-2}\nabla u) + |u|^{m-2}u = a(x)|u|^{p-1}u & \text{în } \Omega, \\ |\nabla u|^{m-2}\frac{\partial u}{\partial \nu} = b(x)|u|^{q-1}u & \text{pe } \partial\Omega. \end{cases} \quad (5)$$

Vom presupune că $a \in C(\bar{\Omega})$, $b \in C(\partial\Omega)$, $a(x)$ și $b(x)$ își pot schimba semnele, $a(x_1) > 0$ în niște puncte $x_1 \in \Omega$, $b(x_2) > 0$ în niște puncte $x_2 \in \partial\Omega$, iar p, q satisfac fie (6) fie (7):

$$0 < q < m - 1 < p < \frac{(m-1)N + m}{N - m}, \quad (6)$$

$$0 < p < m - 1 < q < \frac{(m-1)N}{N - m}. \quad (7)$$

Când $N = 1, 2, \dots, m$, partea dreaptă a inegalităților (6) și (7) sunt înlocuite cu ∞ . Arătăm că problema (5) admite cel puțin două șiruri de soluții u_k și v_k astfel încât

$$\|u_k\|_{W^{1,m}(\Omega)} \rightarrow 0, \quad \|u_k\|_{C(\bar{\Omega})} \rightarrow 0 \text{ când } k \rightarrow \infty,$$

$$\|v_k\|_{W^{1,m}(\Omega)} \rightarrow \infty, \quad \|v_k\|_{C(\bar{\Omega})} \rightarrow \infty \text{ când } k \rightarrow \infty.$$

Aici $W^{1,m}(\Omega)$ este un spațiu Sobolev uzual, $\|\cdot\|_{W^{1,m}(\Omega)}$ este norma din spațiul $W^{1,m}(\Omega)$, iar $\|\cdot\|_{C(\bar{\Omega})}$ este norma maximum.

În Capitolul 2 vom introduce o *condiție local superliniară* și o *condiție local subliniară*. Demonstrăm că există o infinitate de soluții. Unul din scopurile noastre este să demonstrăm că condiția local superliniară conduce la un șir de soluții care diverge la infinit iar condiția

local subliniară conduce la un șir de soluții care converge la zero. Un alt scop este să studiem existența a cel puțin două șiruri de soluții astfel încât un șir converge la zero, iar celălalt diverge la infinit în fiecare din următoarele cazuri:

- (i) una din funcțiile $f(x, u)$ și $g(x, u)$ este local subliniară, iar cealaltă este local superliniară;
- (ii) $f(x, u)$ este și local subliniară și local superliniară;
- (iii) $g(x, u)$ este și local subliniară și local superliniară.

Capitolul 2 cuprinde cinci secțiuni. În cea de a doua secțiune a acestui capitol prezentăm rezultatele principale. În cea de a treia secțiune dăm câteva exemple de funcții neliniare $f(x, u)$ și $g(x, u)$ și aplicăm teoremele noastre acestora pentru a demonstra existența a cel puțin două șiruri de soluții. În cea de a patra secțiune demonstrăm că o soluție slabă din $W^{1,m}(\Omega)$ aparține spațiului $W^{1,r}(\Omega)$ pentru orice $r < \infty$ și oferim o estimare $W^{1,r}(\Omega)$ a priori. Ultima secțiune conține demonstrațiile rezultatelor principale folosind metoda variațională cu ajutorul estimării $W^{1,r}(\Omega)$ a priori.

Capitolul 3 se bazează pe lucrarea *Existence and multiplicity of solutions for a class of isotropic elliptic equations with variable exponent* publicată în *Annals of the University of Craiova, Mathematics and Computer Science Series*. În acest capitol suntem preocupați cu problema de valori proprii neomogenă

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(|\nabla u|^{p(x)-2}\nabla u) + |u|^{p(x)-2}u = \lambda|u|^{q(x)-2}u - h(x)|u|^{r(x)-2}u & \text{în } \Omega, \\ u = 0 & \text{pe } \partial\Omega, \end{cases} \quad (8)$$

unde $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ ($N \geq 3$) este un domeniu cu frontiera netedă, $\lambda > 0$ este un număr real, iar p, q sunt funcții continue pe $\bar{\Omega}$ și satisfac ipoteza

$$2 \leq p(x) < q(x) < r(x) < p^*(x),$$

unde $p^*(x) = \frac{Np(x)}{N-p(x)}$ și $p(x) < N$ pentru orice $x \in \bar{\Omega}$, iar $h : \bar{\Omega} \rightarrow [0, \infty)$ este o funcție continuă astfel încât

$$\begin{aligned} \left(\frac{\lambda^{r(x)}}{h(x)^{q(x)}} \right)^{\frac{1}{r(x)-q(x)}} &\in L^1(\Omega), \\ \left(\frac{\lambda^{r(x)-2}}{h(x)^{q(x)-2}} \right)^{\frac{1}{r(x)-q(x)}} &\in L^{\frac{r(\cdot)}{r(\cdot)-2}}(\Omega). \end{aligned}$$

Scopul acestui capitol este să demonstrăm existența și multiplicitatea soluțiilor problemei (8). Vom lucra pe un subspațiu al *spațiului Sobolev cu exponent variabil* $W_0^{1,p(\cdot)}(\Omega)$ definit astfel

$$E = \left\{ u \in W_0^{1,p(\cdot)}(\Omega); \int_{\Omega} h(x)|u|^{r(x)} dx < \infty \right\}.$$

Principalul rezultat din Capitolul 3 scoate în evidență următoarele efecte de perturbare:

(i) prima teoremă afirmă că, dacă perturbarea din partea dreaptă a ecuației (8) este tare (aceasta corespunde cu faptul că λ este suficient de mare), atunci există cel puțin două soluții netriviiale diferite;

(ii) cea de a doua teoremă afirmă că, dacă perturbarea din partea dreaptă a ecuației (8) este slabă (aceasta corespunde cu faptul că λ este suficient de mic), atunci nu există vreo soluție netrivială.

Amintim că $\lambda \in \mathbb{R}$ este o valoare proprie a problemei (8) dacă există $u \in W_0^{1,p(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}$ care satisface $\int_{\Omega} h(x)|u|^{r(x)} dx < \infty$ astfel încât

$$\int_{\Omega} (|\nabla u|^{p(x)-2} \nabla u \nabla v + |u|^{p(x)-2} uv) dx - \lambda \int_{\Omega} |u|^{q(x)-2} uv dx + \int_{\Omega} h(x)|u|^{r(x)-2} uv dx = 0$$

pentru orice $v \in E$. Scoatem în evidență faptul că, dacă λ este o valoare proprie a problemei (8), atunci elementul corespunzător $u \in E$ este o soluție slabă a problemei (8).

Demonstrația primei teoreme este împărțită în doi pași. La *Pasul 1* demonstrăm existența unei soluții netriviiale pentru problema (8). În primul rând arătăm că *funcționala energetică* $\Phi : E \rightarrow \mathbb{R}$ (ale cărei puncte critice sunt exact soluțiile slabe ale problemei (8)) definită de

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} \frac{1}{p(x)} (|\nabla u|^{p(x)} + |u|^{p(x)}) dx - \lambda \int_{\Omega} \frac{1}{q(x)} |u|^{q(x)} dx + \int_{\Omega} \frac{h(x)}{r(x)} |u|^{r(x)} dx$$

este *coercivă* și *slab inferior semicontinuuă* pe E și astfel deducem că există o soluție slabă \tilde{u} a problemei (8). În al doilea rând, demonstrăm că $\tilde{u} \not\equiv 0$ în E . Apoi, la *Pasul 2*, cea de a doua soluție \hat{u} este obținută în esență folosind teorema ”mountain pass” și scufundări Sobolev, demonstrând în același timp că $\tilde{u} \neq \hat{u}$.

Cea de a doua teoremă (care afirmă că nu există soluții netriviiale pentru problema (8)) o demonstrăm prin metoda reducerii la absurd.

Capitolul 4 se bazează pe lucrarea *Combined concave-convex effects in anisotropic elliptic equations with variable exponent* publicată în *Nonlinear Differential Equations and*

Applications NoDEA. În acest capitol studiem soluțiile slabe ale problemei de valori proprii anizotrope neomogene

$$\begin{cases} -\sum_{i=1}^N \partial_{x_i} (|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u) = \lambda |u|^{q(x)-2} u - h(x) |u|^{r(x)-2} u & \text{în } \Omega, \\ u = 0 & \text{pe } \partial\Omega, \end{cases} \quad (9)$$

unde $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ ($N \geq 3$) este un domeniu mărginit cu frontiera netedă $\partial\Omega$, $\lambda > 0$ este un număr real, p_i, q, r sunt funcții continue pe $\overline{\Omega}$ astfel încât $2 \leq p_i(x) < N$, $2 < q(x) < r(x)$ pentru orice $x \in \overline{\Omega}$ și $i \in \{1, \dots, N\}$, iar $h : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ este o funcție pondere pozitivă, continuă, care satisface condițiile:

$$\int_{\Omega} \lambda \frac{r(x)}{r(x)-q(x)} \frac{1}{h(x) \frac{q(x)}{r(x)-q(x)}} dx < \infty,$$

$$\int_{\Omega} \left(\frac{\lambda}{h(x) \frac{q(x)-2}{r(x)-2}} \right)^{\frac{r(x)}{r(x)-q(x)}} dx < \infty.$$

În Capitolul 4 căutăm soluții slabe pentru problema (9) într-un subspațiu E al spațiului Sobolev anisotrop cu exponent variabil $W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega)$ definit prin

$$E = \left\{ u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega); \int_{\Omega} h(x) |u|^{r(x)} dx < \infty \right\}.$$

Spunem că $u \in E$ este o soluție slabă a ecuației (9) dacă $u = 0$ aproape peste tot pe $\partial\Omega$ și

$$\int_{\Omega} \left\{ \sum_{i=1}^N |\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u \partial_{x_i} v - \lambda |u|^{q(x)-2} uv + h(x) |u|^{r(x)-2} uv \right\} dx = 0$$

pentru orice $v \in E$.

Primul rezultat principal al acestui capitol afirmă că nu există soluții slabe netriviiale pentru problema (9) dacă λ este suficient de mic. Demonstrația acestei teoreme se bazează în esență pe metoda reducerii la absurd.

Apoi, ne propunem să arătăm că există cel puțin două soluții slabe netriviiale pentru problema (9) dacă λ este suficient de mare. Pentru aceasta definim funcționala energetică $\Phi : E \rightarrow \mathbb{R}$ definită prin

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} \left\{ \sum_{i=1}^N \frac{|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} - \frac{\lambda}{q(x)} |u|^{q(x)} + \frac{h(x)}{r(x)} |u|^{r(x)} \right\} dx$$

a cărei derivată este dată de

$$\langle \Phi'(u), v \rangle = \int_{\Omega} \left\{ \sum_{i=1}^N |\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u \partial_{x_i} v - \lambda |u|^{q(x)-2} uv + h(x) |u|^{r(x)-2} uv \right\} dx$$

pentru orice $u, v \in E$. Astfel, punctele critice ale funcționalei Φ sunt exact soluțiile slabe ale problemei (9). În primul rând arătăm că există $u_1 \in E$ un minimizant global al funcționalei Φ astfel încât $\inf_E \Phi < 0$ și astfel obținem prima soluție slabă netrivială a problemei (9).

Apoi, alegem

$$g(x, t) = \begin{cases} 0, & \text{dacă } t < 0 \\ \lambda t^{q(x)-1} - h(x) t^{r(x)-1}, & \text{dacă } 0 \leq t \leq u_1(x) \\ \lambda u_1(x)^{q(x)-1} - h(x) u_1(x)^{r(x)-1}, & \text{dacă } t > u_1(x) \end{cases}$$

și

$$G(x, t) = \int_0^t g(x, s) ds.$$

Definim funcționala $\Psi : E \rightarrow \mathbb{R}$ prin

$$\Psi(u) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \frac{|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} dx - \int_{\Omega} G(x, u) dx.$$

Este evident că $\Psi \in C^1(E, \mathbb{R})$ și

$$\langle \Psi'(u), v \rangle = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N |\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u \partial_{x_i} v dx - \int_{\Omega} g(x, u) v dx,$$

pentru orice $u, v \in E$.

Folosind teorema "mountain pass" găsim un punct critic $u_2 \in E$ al funcționalei Ψ astfel încât $\Psi(u_2) > 0$ și arătăm că $0 \leq u_2 \leq u_1$ în Ω . Așadar

$$g(x, u_2) = \lambda u_2^{q(x)-1} - h(x) u_2^{r(x)-1} \quad \text{și} \quad G(x, u_2) = \frac{\lambda}{q(x)} u_2^{q(x)} - \frac{h(x)}{r(x)} u_2^{r(x)}$$

și astfel

$$\Psi(u_2) = \Phi(u_2) \quad \text{și} \quad \Psi'(u_2) = \Phi'(u_2).$$

Mai exact, obținem

$$\Phi(u_2) > 0 = \Phi(0) > \Phi(u_1) \quad \text{și} \quad \Phi'(u_2) = 0.$$

Aceasta arată de fapt că u_2 este o soluție slabă a problemei (9) astfel încât $0 \leq u_2 \leq u_1$, $u_2 \neq 0$ și $u_2 \neq u_1$.

Capitolul 5 se bazează pe lucrarea *Spectrum for anisotropic equations involving weights and variable exponents* publicată în *Electronic Journal of Differential Equations*. În acest capitol analizăm spectrumul unei probleme anizotrope neomogene care implică exponenți variabili pe un domeniu mărginit cu frontiera netedă în \mathbb{R}^N ($N \geq 3$), și anume

$$\begin{cases} -\sum_{i=1}^N [\partial_{x_i}(|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u) + |u|^{p_i(x)-2} u] + |u|^{q(x)-2} u = \lambda g(x) |u|^{r(x)-2} u & \text{în } \Omega, \\ u = 0 & \text{pe } \partial\Omega, \end{cases} \quad (10)$$

unde $p_i, q, r : \bar{\Omega} \rightarrow [2, \infty)$ sunt funcții Lipschitz continue, iar $g : \bar{\Omega} \rightarrow [0, \infty)$ este o funcție măsurabilă pentru care există o submulțime deschisă $\Omega_0 \subset \Omega$ astfel încât $g(x) > 0$ pentru orice $x \in \Omega_0$, iar $\lambda \geq 0$ este un număr real.

În Capitolul 5 tratăm problema (10) astfel încât funcțiile p_i, q și r satisfac ipotezele

$$2 \leq P_-^- \leq P_+^+ < N, \quad (11)$$

$$P_-^+ \leq P_+^+ < r^- \leq r^+ < q^- \leq q^+ < P_-^* \leq p_i^*(x) \quad \forall x \in \bar{\Omega} \quad \text{și} \quad \forall i \in \{1, \dots, N\}. \quad (12)$$

Mai mult decât atât, presupunem că funcția $g(x)$ satisface ipotezele

$$\int_{\Omega} (\lambda g(x))^{\frac{q(x)}{q(x)-r(x)}} dx < \infty, \quad (13)$$

$$g \in L^\infty(\Omega) \cap L^{p_i^0(\cdot)}(\Omega), \quad (14)$$

unde $p_i^0(x) = \frac{p_i^*(x)}{p_i^*(x)-r^-}$ pentru orice $x \in \bar{\Omega}$ și orice $i \in \{1, \dots, N\}$.

Căutăm soluții slabe pentru problema (10) în spațiul Sobolev anizotrop cu exponent variabil $W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega)$.

Spunem că $\lambda \in \mathbb{R}$ este o *valoare proprie* a problemei (10) dacă există un element $u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}$ astfel încât

$$\int_{\Omega} \left[\sum_{i=1}^N (|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u \partial_{x_i} v + |u|^{p_i(x)-2} uv) + |u|^{q(x)-2} uv \right] dx - \lambda \int_{\Omega} g(x) |u|^{r(x)-2} uv dx = 0,$$

pentru orice $v \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega)$. Dacă λ este o valoare proprie a problemei (10), atunci elementul corespunzător $u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}$ este o *soluție slabă* a problemei (10).

Definim

$$\lambda_1 := \inf_{u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}} \frac{\int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \left(\frac{|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} + \frac{|u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} \right) dx + \int_{\Omega} \frac{|u|^{q(x)}}{q(x)} dx}{\int_{\Omega} \frac{g(x)}{r(x)} |u|^{r(x)} dx},$$

$$\lambda_0 := \inf_{u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}} \frac{\int_{\Omega} \sum_{i=1}^N (|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)} + |u|^{p_i(x)}) dx + \int_{\Omega} |u|^{q(x)} dx}{\int_{\Omega} g(x) |u|^{r(x)} dx}.$$

Rezultatul principal al acestui capitol afirmă că, sub condițiile (11)-(14), avem $0 < \lambda_0 \leq \lambda_1$ și orice $\lambda \in (0, \lambda_0)$ nu este o valoare proprie a problemei (10), dar orice $\lambda \in [\lambda_1, \infty)$ este o valoare proprie a problemei (10). Pentru a demonstra acest rezultat definim funcționalele $J_1, I_1, J_0, I_0 : W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ prin

$$J_1(u) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \left(\frac{|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} + \frac{|u|^{p_i(x)}}{p_i(x)} \right) dx + \int_{\Omega} \frac{|u|^{q(x)}}{q(x)} dx,$$

$$I_1(u) = \int_{\Omega} \frac{g(x)}{r(x)} |u|^{r(x)} dx,$$

$$J_0(u) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N (|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)} + |u|^{p_i(x)}) dx + \int_{\Omega} |u|^{q(x)} dx,$$

$$I_0(u) = \int_{\Omega} g(x) |u|^{r(x)} dx.$$

Argumente standard asigură faptul că $J_1, I_1 \in C^1(E, \mathbb{R})$, cu derivatele date de

$$\langle J_1'(u), v \rangle = \int_{\Omega} \left[\sum_{i=1}^N (|\partial_{x_i} u|^{p_i(x)-2} \partial_{x_i} u \partial_{x_i} v + |u|^{p_i(x)-2} uv) + |u|^{q(x)-2} uv \right] dx,$$

$$\langle I_1'(u), v \rangle = \int_{\Omega} g(x) |u|^{r(x)-2} uv dx.$$

Pentru orice $\lambda > 0$ definim de asemenea funcționala $T_{\lambda}^1(u) = J_1(u) - \lambda \cdot I_1(u)$ pentru orice $u \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega)$. Menționăm că λ este o valoare proprie a problemei (10) dacă și numai dacă există $u_{\lambda} \in W_0^{1, \vec{p}(\cdot)}(\Omega) \setminus \{0\}$, care este un punct critic al funcționalei T_{λ}^1 .

Împărțim demonstrația teoremei în patru pași. La Pasul 1 arătăm că $\lambda_0, \lambda_1 > 0$. La Pasul 2 demonstrăm prin contradicție că orice $\lambda \in (0, \lambda_0)$ nu este o valoare proprie a problemei (10). Apoi, la Pasul 3 arătăm că orice $\lambda \in (\lambda_1, \infty)$ este o valoare proprie a problemei (10). În

acest scop demonstrăm că funcționala T_λ^1 este coercivă și slab inferior semicontinuu pentru a obține $u_\lambda \in W_0^{1,\vec{p}(\cdot)}(\Omega)$, un punct de minim global al lui T_λ^1 și astfel un punct critic pentru T_λ^1 . Pentru a completa demonstrația de la Pasul 3 arătăm de asemenea că u_λ nu este trivial. În final, la Pasul 4 demonstrăm că λ_1 este o valoare proprie a problemei (10). Ținând seama de Pașii 2-4 deducem că $\lambda_0 \leq \lambda_1$, ceea ce completează demonstrația rezultatului principal.

Capitolul 6 se bazează pe lucrarea *Eigenvalue problems for anisotropic equations involving a potential on Orlicz-Sobolev type spaces* publicată în *Opuscula Mathematica*. Aici studiem problema de valori proprii, anizotropă

$$\begin{cases} -\sum_{i=1}^N \partial_i(\varphi_i(\partial_i u)) + V(x)|u|^{m(x)-2}u = \lambda(|u|^{q_1(x)-2} + |u|^{q_2(x)-2})u & \text{în } \Omega, \\ u = 0 & \text{pe } \partial\Omega, \end{cases} \quad (15)$$

unde $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ ($N \geq 3$) este un domeniu mărginit cu frontiera netedă, $\lambda > 0$ este un număr real, $V : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ este un potențial care satisface $V \in L^{r(x)}(\Omega)$, $r(x) \in C(\overline{\Omega})$, iar $q_1, q_2, m : \overline{\Omega} \rightarrow (2, \infty)$ sunt funcții continue. Considerăm că, pentru orice $i \in \{1, \dots, N\}$, φ_i sunt homeomorfisme crescătoare, impare din \mathbb{R} în \mathbb{R} .

În acest capitol căutăm soluții slabe pentru problema (15) într-un subspațiu al spațiului *Orlicz-Sobolev anizotrop* $W_0^1 L_{\vec{q}}(\Omega)$, și anume

$$E := \left\{ u \in W_0^1 L_{\vec{q}}(\Omega); \int_{\Omega} |V(x)||u|^{m(x)} dx < \kappa, \text{ cu } \kappa > 0 \text{ constantă reală} \right\}.$$

Definim funcționalele $J_V, I : E \rightarrow \mathbb{R}$ prin

$$\begin{aligned} J_V(u) &= \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \Phi_i(|\partial_i u|) dx + \int_{\Omega} \frac{V(x)}{m(x)} |u|^{m(x)} dx, \\ I(u) &= \int_{\Omega} \frac{1}{q_1(x)} |u|^{q_1(x)} dx + \int_{\Omega} \frac{1}{q_2(x)} |u|^{q_2(x)} dx. \end{aligned}$$

Atunci, pentru orice $\lambda \in \mathbb{R}$, definim funcționala energetică asociată problemei (15), $T_\lambda : E \rightarrow \mathbb{R}$, prin

$$T_\lambda(u) = J_\lambda(u) - \lambda \cdot I(u).$$

Observăm că $J_V, I \in C^1(E, \mathbb{R})$, cu derivatele

$$\begin{aligned}\langle J'_V(u), v \rangle &= \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N a_i(|\partial_i u|) \partial_i u \partial_i v \, dx + \int_{\Omega} V(x) |u|^{m(x)-2} uv \, dx, \\ \langle I'(u), v \rangle &= \int_{\Omega} |u|^{q_1(x)-2} uv \, dx + \int_{\Omega} |u|^{q_2(x)-2} uv \, dx,\end{aligned}$$

pentru orice $u, v \in E$. Prin urmare, $T_{\lambda} \in C^1(E, \mathbb{R})$ și

$$\langle T'_{\lambda}(u), v \rangle = \langle J'_V(u), v \rangle - \lambda \langle I'(u), v \rangle, \quad \forall u, v \in E.$$

Astfel, λ este o valoare proprie a problemei (15) dacă și numai dacă există $u \in E \setminus \{0\}$, un punct critic al funcționalei T_{λ} .

În Capitolul 6 ne propunem să demonstrăm trei rezultate principale, printre alte rezultate auxiliare.

Prima teoremă din acest capitol afirmă că orice $\lambda > 0$ este o valoare proprie a problemei (15) sub ipoteza

$$2 < (P^0)_+ < q_2^- \leq q_2^+ \leq m^- \leq m^+ \leq q_1^- \leq q_1^+ < q_1^+ \cdot r^{-l} < (P_0)^*.$$

În ceea ce privește demonstrația, folosim teorema "mountain-pass" pentru a obține existența unui șir $(u_n) \subset E$ astfel încât

$$T_{\lambda}(u_n) \rightarrow \bar{c} > 0 \text{ și } T'_{\lambda}(u_n) \rightarrow 0 \text{ (în } E^*) \text{ când } n \rightarrow \infty. \quad (16)$$

De asemenea, demonstrăm prin reducere la absurd că (u_n) este mărginit în E . Această informație, împreună cu faptul că E este spațiu reflexiv, implică existența unui subșir, notat tot cu (u_n) , și a unui element $u_0 \in E$ astfel încât (u_n) converge slab la $u_0 \in E$. Aceasta ne conduce la

$$\sum_{i=1}^N \int_{\Omega} \Phi_i \left(\left| \frac{\partial_i u_n - \partial_i u_0}{2} \right| \right) dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0, \quad (17)$$

ceea ce înseamnă că $u_n \rightarrow u_0$ în E . Astfel, (16) și (17) implică

$$T_{\lambda}(u_0) = \bar{c} > 0 \text{ și } T'_{\lambda}(u_0) = 0.$$

În consecință, $u_0 \in E$ este o soluție slabă netrivială a problemei (15).

Cea de a doua teoremă din Capitolul 6 afirmă că, sub ipoteza

$$2 < q_2^- \leq q_2^+ \leq q_1^- \leq q_1^+ \leq m^- \leq m^+ < m^+ \cdot r^{-l} < (P_0)_- \leq (P_0)^*,$$

există $\lambda_* > 0$ astfel încât orice $\lambda \in (0, \lambda_*]$ este o valoare proprie a problemei (15).

Mai întâi, demonstrăm că există $\lambda_* > 0$ astfel încât, pentru orice $\lambda \in (0, \lambda_*]$, există $\rho > 0$ și $a > 0$ pentru care $T_\lambda(u) \geq a > 0$ pentru orice $u \in E$ cu $\|u\|_{\mathbb{F}} = \rho$. Aceasta înseamnă că, pe bila $B_\rho(0)$, avem $\inf_{\partial B_\rho(0)} T_\lambda > 0$. Apoi, arătăm că există $\theta \in E$ astfel încât $\theta \geq 0$, $\theta \not\equiv 0$ și $T_\lambda(t\theta) < 0$ pentru $t > 0$ suficient de mic. De fapt, putem demonstra că $-\infty < \underline{c} := \inf_{\overline{B_\rho(0)}} T_\lambda < 0$. Bazându-ne pe argumente variaționale întemeiate pe principiul variațional al lui Ekeland, deducem că există un șir $(w_n) \subset B_\rho(0)$ astfel încât

$$T_\lambda(w_n) \rightarrow \underline{c} \quad \text{și} \quad T'_\lambda(w_n) \rightarrow 0. \quad (18)$$

Este clar că (w_n) este mărginit în E . Astfel, există $w \in E$ astfel încât, trecând la un subșir, (w_n) converge slab la w în E . De fapt, obținem că (w_n) converge tare la w în E . Ținând seama de (18) obținem în final că

$$T_\lambda(w) = \underline{c} < 0 \quad \text{și} \quad T'_\lambda(w) = 0,$$

adică, w este o soluție slabă netrivială pentru problema (15).

Cea de a treia teoremă din Capitolul 6 afirmă că, sub ipoteza

$$2 < q_2^- \leq q_2^+ \leq m^- \leq m^+ \leq q_1^- \leq q_1^+ < q_1^+ \cdot r^{-l} < (P_0)_- \leq (P_0)^*,$$

există $\lambda^* > 0$ astfel încât orice $\lambda \in [\lambda^*, \infty)$ este o valoare proprie a problemei (15).

Pentru a demonstra această din urmă teoremă, ținem cont de faptul că funcționala T_λ este coercivă și slab inferior semicontinuă pe E . Astfel, obținem un element $\underline{u} \in E$, minimizant global al funcționalei T_λ și, prin urmare, o soluție slabă a problemei (15). În plus, arătăm că \underline{u} nu este trivială pentru λ suficient de mare.

Teza se încheie cu o listă de referințe bibliografice care include 137 de lucrări.